(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



A TERRIT BUILDING DERING DIGHT BOULD BOULD BOULD BOULD BOULD BOULD BOULD BUILD BUILD BOULD BOULD BOULD BOULD B

(43) 国際公開日 2005 年7 月21 日 (21.07.2005)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2005/067131 A1

(51) 国際特許分類7:

_ _ _

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/016972

(22) 国際出願日:

2004年11月16日(16.11.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

H02P 6/00

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ: 特願2004-000084

2004年1月5日(05.01.2004) JP

(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 松下電器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.) [JP/JP]; 〒5718501 大阪府門真市大字門真1006番地 Osaka (JP).

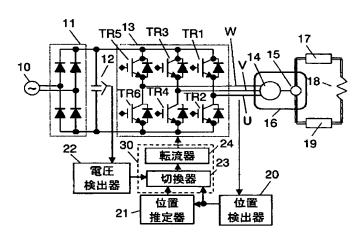
(72) 発明者; および

- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 浜岡 孝二 (HAMAOKA, Koji). 竹岡 義典 (TAKEOKA, Yoshinori).
- (74) 代理人: 岩橋 文雄, 外(IWAHASHI, Fumio et al.); 〒 5718501 大阪府門真市大字門真 1 0 0 6 番地 松下電 器産業株式会社内 Osaka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG,

[続葉有]

(54) Title: DRIVING METHOD AND DRIVER OF BRUSHLESS DC MOTOR

(54) 発明の名称: ブラシレスDCモータの駆動方法及びその装置



- 20 POSITION DETECTOR
- 21 POSITION ESTIMATOR
- 22 VOLTAGE DETECTOR
- 23 SWITCH
- 24 COMMUTATOR

(57) Abstract: A method for driving a brushless DC motor comprises a step for rectifying the AC voltage of an AC power supply through a rectifier circuit having a capacitor connected between the output terminals and receiving the AC voltage of the AC power supply, a step for driving the motor through an inverter connected to the rectifier circuit, a step for detecting the rotational position of the rotor of the motor according to the counter electromotive force of the motor or the motor current by using a position detector, a step for estimating the rotor position through a position estimator when it cannot be detected by the position detector, and a step for controlling the inverter by a controller according to the rotor position detected by the position detector or the rotor position estimated by the position estimator.

(57) 要約: 本ブラシレス D C モータの駆動方法は、出力端子間にコンデンサを接続し交流電源の交流電圧を入力とする整流回路によって交流電源の交流電圧を整流する動作と、整流回路に接続



SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE,

(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, SI, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI のガイダンスノート」を参照。